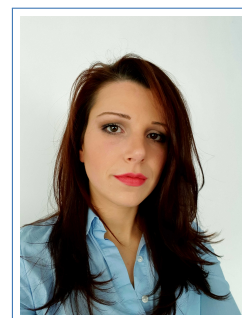


Elisabetta Cataldi

Curriculum Vitae

Via Piternis 6 c
Cervaro, 03044 Frosinone, Italy
☎ +39 333 1327607
✉ info@elisabettacataldi.it
www.elisabettacataldi.it



Info

Nata il 02 Settembre, del 1988 a Cassino (FR,Italy)
Cittadinanza Italiana

Posizione corrente

Mar/2018 - in corso **Freelancer**, Engineering Application, Electrical Application, Professional Training, Engineering Design, a Cervaro.
Italy

Skills

Applicazioni e Settori Engineering application, Electrical application, Automation and Control, WebApp and Software development, Android and iOS Mobile Development, Machine Learning e NLP, Robotics Process Automation, Big Data e Cloud, Monitoring e Visualizzazione, Business Process Management e Software Architecture.

Programmazione I principali settori di programmazione: Web Development, Backend Development, Mobile Development ed Embedded Systems

Sistemi operativi Unix, Windows, Windows Server

Software Sviluppo e Debug, Micro-controller Programming, CAD e Design, Simulazione e Robotica.

Principali progetti di sviluppo

- Blockchain E stata sviluppata una **blockchain** privata che ha lo scopo di certificare i documenti emessi dalle univervistà.
- AR E stata sviluppata una applicazione per dispositivi Andorid, attraverso l'uso della **realtà aumentata** quindi attraverso il proprio dispositivo è possibile visualizzare i punti di interesse del golfo di Napoli, oltre a visualizzare i punti di interesse in base alla propria posizione GPS, è possibile interagire con i singoli punti potendo ascoltare o visualizzare contenuti multimediali.
- AR E stata sviluppata una applicazione per dispositivi Andorid ed IOS, al fine di poter aggiungere elementi di arredo nella propria stanza attraverso la **realtà aumentata**, permettendo la verifica dell'effetto finale dell'elemento aggiunto nella propria stanza.
- NodeJs Attraverso una **runtime di NodeJS** è stato sviluppato un **server** integrato con un database di MySql, in dettaglio il server è stato installato su un PC Linux. Lo scopo del server è stato quello di fornire la parte front-end e back-end del sito web associato, oltre che è stata sviluppata una api per fornire i dati necessari alla relative App Android/IOS.

- Django E' stato sviluppato un **server** attraverso **Django**, un open-source web framework **basato in Python**. La motivazione che ha portato alla scelta di Django è stata grazie alla facilitata integrazione di uno scheduler industriale, anch'esso sviluppato in Python.
- Messenger Un server NodeJs è stato sviluppato al fine di creare **una chat-live** con lo scopo di inviare e ricevere i messaggi inviati in simultanea.
- Video chat Un server NodeJs è stato sviluppato per gestire e servire una **video-chat**, dove gli utilizzatori sono in grado trasmettere video e audio in simultanea tra due o più user.
- OCR Lo scopo principale del progetto è quello di prelevare le informazioni personali riportate nei documenti di riconoscimento, quindi una volta catturate le immagini del documento attraverso un programma basato sul **OCR (Optical character recognition)** le informazioni venivano convertite in testo. Come linguaggio di programmazione è stato utilizzato Python, con l'ausilio di una libreria (Tesseract OCR) che facilita l'integrazione logica espressa.

Esperienze

Lavorative

- Gen/2017 **Research activity in interaction control**, *Università degli Studi di Cassino e del*
-Dec/2018 *Lazio Meridionale, Cassino, Italy.*
- Gen/2014 **PhD: Floating-base arm equipped system: kinematic dynamic control and**
-Dec/2016 **planning**, *Università degli Studi di Cassino e del Lazio Meridionale, Cassino, Italy.*
- Mar-Jun **Research activity on the development of a planner for aerial-manipulation**
2016 **vehicle, and the experimental results on an admittance control on a fully-actuated aerial platform**, , *at the Antonio Franchi group press the LAAS-CNRS, Toulouse, France.*
The research activity has been involed in two topics: the first one on the development of a planner with the challenge to integrate the capabilities of the motion planning with the reactivity of the inverse kinematic control; a second topic has been the realization of interaction with the environment of a fully-actuated platform (build by the Antonio Franchi team), both the topic have been done through the European Project Aeroarms.
- June 2015 **Research activity on the development of an impedance control for quadro-**
tors with arm-equipped, *CATEC-Centro Avanzado de Tecnologias Aeroespaciales, Seville, Spain.*
The experiments have been made to effort an impedance control for quadrotors with an arm of 6-DOF attached, where the interaction with the environments has been required, through the European Project Arcas.
- Jun **Adaptive control for rigid body serial chain on floating base**, *Università degli*
-Dec/2013 *Studi di Cassino e del Lazio Meridionale, Cassino, Italy.*
The research activity has been the development of an adaptive control for vehicle manipulator system.
- Nov 2012 **Research activity on the development of an adaptive control for quadrotors**,
Max Planck Institute for Biological Cybernetics, Tübingen, Germany.
The experiments have been made to effort an adaptive control for quadrotors on the basis of parameters uncertainties.
- Mar - **Approval of equipment for the electric lines protection (smart grid)**, *CPT*
Oct/2011 *Engigneering, Patrica, Italy.*

Gen - **Design of plant for the generation of green power electricity**, *P.N.O.*, Marina
Mar/2011 di Minturno, Italy.

Jul 2006 **Stage at the chemistry laboratory of the SKF**, *SKF srl*, Cassino, Italy.

Attività d'insegnamento

Jun-Sep 2017 **Membro della commissione di esame per esame di Automazione e Controllo**,
at the Università degli Studi di Cassino e del Lazio Meridionale, Laurea Magistrale in
Ingegneria Informatica.

Sep-Dec 2016 **Esercitazione del corso di Teoria dei Sistemi**, *at the Università degli Studi di
Cassino e del Lazio Meridionale*, Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica.

Sep-Dec 2015 **Esercitazione del corso di Teoria dei Sistemi**, *at the Università degli Studi di
Cassino e del Lazio Meridionale*, Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica.

Sep-Dec 2014 **Corso di integrazione per matricole**, *at the Università degli Studi di Cassino e
del Lazio Meridionale*.

Sep 2013 **Corso base di MatLab and Simulink**, *at the Università degli Studi di Cassino e
del Lazio Meridionale*.

Studi

Jun 2017 **PhD in Automazione e Controllo**, *Università degli studi di Cassino e del Lazio
Meridionale*, Cassino, Italia.

Titolo: Floating-base arm equipped system: kinematic dynamic control and planning

Jul 2015 **Scuola estiva per dottorandi SIDRA 2015**, *Società Italiana Docenti e Ricercatori
in Automatica*, Bertinoro, Italia.

Robot Control and Underwater robotics.

Jul 2014 **Scuola estiva per dottorandi SIDRA 2014**, *Società Italiana Docenti e Ricercatori
in Automatica*, Bertinoro, Italia.

Introduction to the Analysis and Control of Nonlinear Systems and Unmanned Aerial Vehicles.

Jul 2013 **Scuola estiva per dottorandi SIDRA 2013**, *Società Italiana Docenti e Ricercatori
in Automatica*, Bertinoro, Italia.

System Biology and Vehicle Dynamics Control.

2010-
20/02/2013 **Laurea magistrale in Ingegneria Elettrica**, *Università degli studi di Cassino e
del Lazio Meridionale*, Cassino, Italia.

Specializzazione automazione industriale, tesi Adaptive control for quadrotors, votazione
102/110.

2007-
14/07/2010 **Laurea triennale in Ingegneria Elettrica**, *Università degli studi di Cassino e del
Lazio Meridionale*, Cassino, Italia.

Tesi: Realizzazione di un banco di prova per testare l'eccentricità di motori monofase, votazione
100/110.

2002-2007 **Scuole superiori presso Istituto Tecnico Industriale**, *Istituto Tecnico Industriale
E.Majorana*, Cassino, Italia.

Specializzazione chimica, votazione 82/100.

Lingue

Italiano madrelingua

Auto-evaluation CEFR (C2 the maximum value)

		Understanding		Listening		Reading
		Listening	Reading	Interaction	Production	
English	Well	<i>C2</i>	<i>C2</i>	<i>C1</i>	<i>C1</i>	<i>C1</i>
Spanish	Well	<i>C2</i>	<i>C2</i>	<i>C2</i>	<i>C2</i>	<i>C2</i>

Per i miei articoli scientifici visita pure [il mio scholar account](#)

Elisabetta Cataldi